

四脚歩行ロボット Spot の購入

仕様書

令和 8 年 8 月

国立研究開発法人日本原子力研究開発機構

福島安全工学研究所

楢葉遠隔技術開発センター

技術実証推進課

1. 件名

四脚歩行ロボット Spot の購入

2. 目的

本件は、廃炉・汚染水・処理水対策事業費補助金事業-令和 8 年度採択課題「過酷環境下の遠隔作業におけるフィジカル AI を搭載したロボット活用技術の開発」における受託研究の一環として、令和 8 年度・令和 9 年度に実施するフィジカル AI 技術の開発・動作検証を行うために、Spot 一式の購入および強化学習のための専用キット RL Researcher Kit のライセンスの取得を目的とする。

3. 購入品仕様

1) 各製品仕様

- (1) Spot Enterprise Package . . . 1 式
Boston Dynamics 社製 (PBD_1.2.1) 相当品不可
- (2) Spot 操作用タブレット . . . 1 台
Boston Dynamics 社製 (PBD_3.2.1) 相当品不可
- (3) RL Research Kit Hardware . . . 2 式
Boston Dynamics 社製 (PBD_4.4.1) 相当品不可
- (4) Annual RL Research - Joint-Level API "Academia" License . . . 2 式
Boston Dynamics 社製 (PBD_4.4.2) 相当品不可
- (5) Spot CARE Service Plan (Spot with Arm) . . . 1 式
Boston Dynamics 社製 (PBD_4.1.2) 相当品不可

4. 納期

令和 9 年 2 月 26 日

5. 納入場所及び納入条件

(1) 納入場所

福島県双葉郡楡葉町大字山田岡字仲丸 1-22
国立研究開発法人日本原子力研究開発機構
楡葉遠隔技術開発センター 研究管理棟内指定場所

(2) 納入条件

持込調整後渡し

6. 検収条件

第 5 項に示す納入場所に納入後、員数検査、外観検査、技術検査及び提出図書の合

格をもって検収とする。技術検査では、以下の項目を確認する。

7. 技術検査

- (1) Boston Dynamics 4 足歩行ロボット Spot に購入品(2)によって、正常に稼働すること。
- (3) Boston Dynamics 4 足歩行ロボット Spot に購入品(3)が搭載できること。
- (4) 購入品(4)のライセンスが有効であること。

8. 提出図書

- (1) Boston Dynamics RL Researcher Kit のライセンスを証明する書類
(または、納入したライセンスの識別番号等を記した書類でも可)
- (2) 調整内容について記載した書類（取扱説明書でも可）

9. グリーン購入法の推進

- (1) 本契約において、グリーン購入法（国等による環境物品等の調達の推進等に関する法律）に適用する環境物品（事務用品、OA 機器等）の採用が可能な場合は、これを採用するものとする。
- (2) 本仕様に定める提出図書（納入印刷物）については、グリーン購入法の基本方針に定める「紙類」の基準を満たしたものであること。

10. 協議

本仕様書に記載されている事項及び本仕様書に記載のない事項について疑義が生じた場合は、原子力機構と協議の上、その決定に従うものとする。

以上